

机械手配合在线测色仪自动化检测系统 型号 RBT-5715C

根据客户工件定制



- 轻量型SCARA机器人更高的速度和精度
- 一键式自动测量, 检测结果实时反馈控制系统
- 控制系统Modbus Tcp总线通讯, 高速高效率且易于扩展

操作步骤

- 第一步: 将工件手动放置于待检区定位块上, 右侧靠边定位, 工件摆放平整无偏移
- 第二步: 按下复位按钮, 机器人及气缸回初始位置
- 第三步: 按下启动按钮, 系统提示工件是否正确放置, 点击确定
- 第四步: 机器人搭载在线测色仪整体移动, 行至待测工件上方检测区域
- 第五步: 机器人调整姿态, 使工件处于焦距位置, 镜头垂直待测面
- 第六步: 在线测色仪启动预设程序, 并输出测量结果
- 第七步: 机器人携带测色仪抬升, 离开工件检测区域, 根据信号移动至待机点位或下一工件检测位

技术参数

机器人	机器人臂展	400mm
	最大工作速度	7200mm/s
	最大负载	4kg
	重复定位精度	±0.01mm
	控制轴数	4
	通讯协议	以太网Modbus Tcp
在线测色仪	测量波长	400nm~700nm
	波长间隔	10nm
	测量口径	Ø8mm
	照明方式	45/0
	照明光源	组合全光谱LED光源
	感应器	硅光电二极管阵列 (双列20组)
	显示精度	0.01
	反射率分辨率	0.01%
	反射率测量范围	0~200%
	非接触距离	7.5mm (±0.15mm)
	触发方式	仪器触发, 在线控制触发
	观察者角度	2°/10°
	照明光源寿命	5年大于300万次测量
	接口	USB, RS485, RS232, 以太网, 模拟信号输出

标准配置

机器人系统	机器人本体	1个
	机器人控制柜	1个
	编程示教器	1个
在线测色仪	主机	1个
	校正支架	1个
	白校正板	1个
	黑校正筒	1个
	软件	1套